

ЖЕ 24

P-P

292/—

МИНИСТЕРСТВО ПРОСВЕЩЕНИЯ УССР
КИЕВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ПЕДАГОГИЧЕСКИЙ
ИНСТИТУТ имени А.М.ГОРЬКОГО

М.И. ЖАЛДАК

О ЗАДАЧАХ ЛИНЕЙНОГО И КВАДРАТИЧНОГО
ПРОГРАММИРОВАНИЯ С НЕПРЕРЫВНЫМИ
ОГРАНИЧЕНИЯМИ

автореферат

292 (рук)



Научный руководитель
доктор физико-математических наук
профессор С.И. Зуховицкий

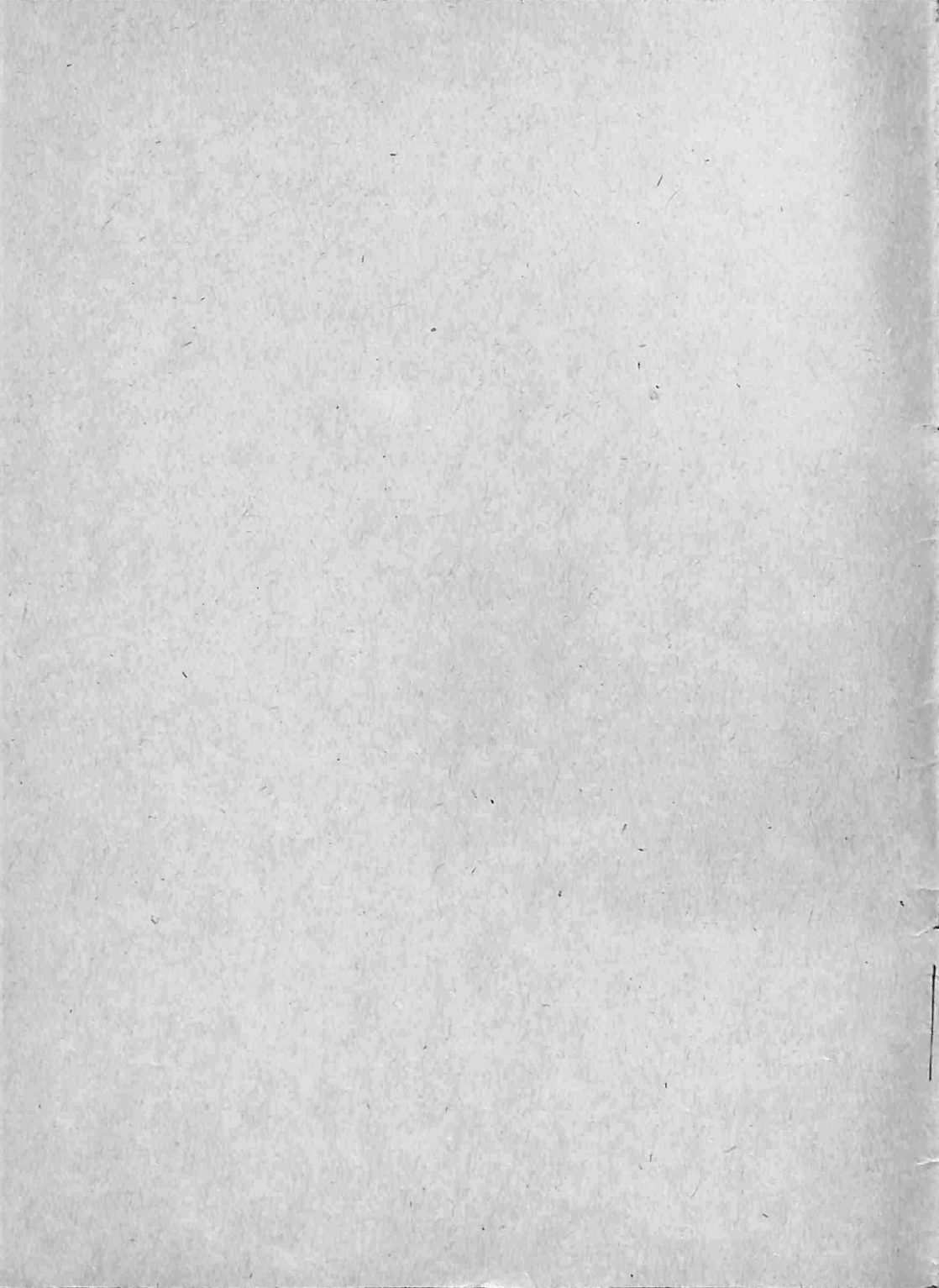
76

НБ НПУ
імені М.П. Драгоманова



100313055

Киев - 1965



МИНИСТЕРСТВО ПРОСВЕЩЕНИЯ УССР

КИЕВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ПЕДАГОГИЧЕСКИЙ
ИНСТИТУТ имени А.М.ГОРЬКОГО

М.И. ЖАЛДАК

О ЗАДАЧАХ ЛИНЕЙНОГО И КВАДРАТИЧНОГО
ПРОГРАММИРОВАНИЯ С НЕПРЕРЫВНЫМИ
ОГРАНИЧЕНИЯМИ

А в т о р е ф е р а т

диссертации на соискание ученой степени
кандидата физико-математических наук

Научный руководитель
доктор физико-математических наук
профессор С.И. Зуховицкий

Киев - 1965

Диссертация посвящена построению численных схем алгоритмов для приближенного решения задач:

1/ отыскания

$$\min_{\xi \in \Omega} \max_{t \in Q} |\delta(t, \xi)| = \min_{\xi \in \Omega} \max_{t \in Q} \left| \sum_{k=1}^n \xi_k \varphi_k(t) - f(t) \right|, \quad (1)$$

где Ω - либо все n -мерное пространство, либо выпуклое множество, определяемое условиями

$$\xi_i(q, \xi) = \sum_{k=1}^n \xi_k \varphi_{ki}(q) + b_i(q) \geq 0, \quad (q \in Q_i; i=1, \dots, p) \quad (2)$$

$f(t)$, $\varphi_k(t)$, $\varphi_{ki}(q)$, $b_i(q)$ ($k=1, \dots, n$; $i=1, \dots, p$) - заданные действительные непрерывные функции, Q , Q_i ($i=1, \dots, p$) - заданные компакты /задача чебышевского приближения непрерывной функции полиномом при наличии ограничений на коэффициенты/.

2/ отыскания

$$\min_{\xi \in \Omega} \mathcal{L}(\xi) = \min_{\xi \in \Omega} \sum_{k=1}^n p_k \xi_k, \quad (3)$$

где p_k - заданные числа, а Ω определяется условиями /2/ /задача линейного программирования с непрерывно заданными ограничениями/;

3/ отыскания

$$\min_{\xi \in \Omega} f(\xi) = \min_{\xi \in \Omega} \left\{ \sum_{i,k=1}^n a_{ik} \xi_i \xi_k + \sum_{i=1}^n b_i \xi_i + c \right\}, \quad (4)$$

где Ω - выпуклое множество, определяемое условиями /2/, $\sum_{i,k=1}^n a_{ik} \xi_i \xi_k$ - положительно определенная квадратичная форма, a_{ik} , b_i , c заданные числа /задача квадратичного программирования с непрерывно заданными ограничениями/.

Каждая точка $t \in Q, q \in Q_i$ определяет некоторую гиперплоскость

$$\delta(t, \xi) \equiv \varphi_1(t) \xi_1 + \dots + \varphi_n(t) \xi_n - f(t) = 0, (t \in Q), \quad (5)$$

или

$$h_i(q, \xi) \equiv \varphi_{i1}(q) \xi_1 + \dots + \varphi_{in}(q) \xi_n + b_i(q) = 0, (q \in Q_i, i=1, \dots, p),$$

в n - мерном евклидовом пространстве, где, например, $\delta(t, \xi')$ — уклонение произвольной точки $\xi' = (\xi'_1, \dots, \xi'_n)$ от гиперплоскости $\delta(t, \xi) = 0, (t \in Q)$.

Таким образом, геометрически задача /1/ может быть истолкована так: в n - мерном евклидовом пространстве задана система плоскостей /5/ и надо в заданном множестве Ω найти точку $\xi^* (\xi_1^*, \dots, \xi_n^*)$ взвешенно наименее удаленную от системы плоскостей /5/; [1].

Алгоритмы для непосредственного решения задачи /1/ в случае, когда Ω — все n -мерное пространство, построены в [2], [3] и др.

Если предварительно перейти к достаточно густым сетям $\{t_1, \dots, t_m\}, \{q_1, \dots, q_\ell\}$ компактов Q, Q_i и задачу /1/ решать на этих сетях, т.е. рассматривать задачу отыскания

$$\min_{\xi \in \Omega'} \max_{1 \leq s \leq m} \left| \sum_{k=1}^n \xi_k \varphi_k(t_s) - f(t_s) \right|, \quad (6)$$

где Ω' — выпуклое множество, определяемое неравенствами

$$\sum_{k=1}^n \xi_k \varphi_{ki}(q_z) + b_i(q_z) \geq 0, (i=1, \dots, p; z=1, \dots, \ell), \quad (7)$$

то, в силу непрерывности рассматриваемых функций, решение последней задачи даст сколь угодно хорошее приближение решения исходной задачи.

Алгоритмы для решения задачи /6/ /при отсут-

ствии ограничений /7/ /построены в [3] - [6]. Алгоритм [7] уже полностью решает задачу /6/.

Как известно, введением дополнительной переменной ν :

$$\left| \sum_{k=1}^n \varphi_k(t) \xi_k - f(t) \right| \leq \nu,$$

задача чебышевского приближения /1/ сводится к следующей задаче линейного программирования /с непрерывно заданными ограничениями [20] /:

минимизировать линейную форму

$$z = \nu$$

при ограничениях

$$\begin{aligned} & \sum_{k=1}^n \varphi_k(t) \xi_k - f(t) + \nu \geq 0, \quad (t \in Q), \\ & - \sum_{k=1}^n \varphi_k(t) \xi_k + f(t) + \nu \geq 0, \quad (t \in Q), \\ & \sum_{k=1}^n \varphi_{ki}(q) \xi_k + b_i(q) \geq 0, \quad (q \in Q_i, i=1, \dots, p). \end{aligned}$$

В [8] E. Stiefel, используя этот факт, применяет для осуществления своего метода замены жордановы исключения - основной аппарат симплекс-метода, решающего обычную задачу линейного программирования.

На базе жордановых исключений и симплекс-метода для фактического отыскания чебышевского решения несовместной системы линейных уравнений, а также для решения обобщенной задачи линейного программирования, были построены алгоритмы с удобными вычислительными схемами, [8] - [11].

В [2] С.И.Зуховицкий наметил идею алгоритма для чебышевского приближения непрерывной функции полиномом без предварительного перехода к сети компакта Q . Сеть же строится по мере решения задачи только для тех частей компакта, рассмотрение которых необходимо для приближенного решения задачи /исходя из произвольного начального приближения/.

В предлагаемой работе на базе этой идеи, жордановых исключений и симплекс-метода строятся алгоритмы с удобными вычислительными схемами для решения задач /1/, /3/, /4/.

Диссертация состоит из введения и трех глав.

Во введении приводится краткий обзор рассматриваемого вопроса и излагается содержание работы.

В первой главе строятся алгоритмы для решения задачи /1/, для приближенного отыскания допустимой точки $\xi \in \Omega$, а также для отыскания чебышевской точки системы неравенств /2/. Строится также монотонный алгоритм для решения задачи отыскания

$$\min_x \max_{\xi_i \neq 0} i$$

при условии

$$\left| \sum_{i=1}^s \xi_i \varphi_i(q) - f(q) \right| \leq \varepsilon, \quad (q \in Q, s = 1, 2, \dots)$$

где $\varphi_1(q), \varphi_2(q), \dots$ — заданная на Q последовательность действительных и линейно независимых функций; другими словами — строится алгоритм для отыскания полинома наименьшей возможной степени, уклоняющегося на Q от действительной непрерывной функции $f(q)$ на величину, не превосходящую наперед заданного числа $\varepsilon > 0$. Эти алгоритмы базируются на алгоритмах [2], [9], [10].

Во второй главе строятся алгоритмы для решения задачи /3/, т.е. для решения задачи линейного программирования с непрерывно заданными ограничениями, и задачи /4/ /квадратичного программирования с непрерывно заданными ограничениями/. Вычислительные схемы этих алгоритмов базируются на вычислительных схемах конечных алгоритмов для решения задач линейного и квадратичного программирования, построенных для случая, когда область Ω задана конечным числом линейных неравенств / [12], [13] и др. /.

Кроме того, приводится алгоритм для решения задачи квадратичного программирования, основанный на сведении этой задачи к задаче чебышевского приближения с ограничениями на коэффициенты, т.е. к задаче вида /1/, а следовательно - к задаче линейного программирования с непрерывно заданными ограничениями, т.е. к задаче /3/, [21] .

В третьей главе рассматриваются некоторые применения рассмотренных задач чебышевского приближения, линейного и квадратичного программирования. Конкретно рассматривается задача /подобная задачам, рассматриваемым в [14] - [16] /приближенного построения оптимальных управлений процессом, описываемым уравнением

$$\frac{\partial f(x,t)}{\partial t} = \frac{\partial^2 f(x,t)}{\partial x^2} + u_1(t), \quad (t > 0, 0 < x < l), \quad (8)$$

с начальными и граничными условиями

$$f(x,0) = f_1(x), \quad f(0,t) = f_2(t), \quad f(l,t) = u_2(t).$$

Здесь $u_1(t), u_2(t)$ - управления, подчиненные ограничениям

$$|u_1(t)| \leq M_1, \quad |u_2(t)| \leq M_2,$$

$f_1(x), f_2(t)$ и вводимая ниже $f_3(x)$ - заданные фиксированные функции. Оптимальность управлений заключается в том, что в момент $t = T$ должен достигаться

$$\min_{u_1, u_2} \max_{0 \leq x \leq l} |f(x, T) - f_3(x)|, \quad (9)$$

или

$$\min_{u_1, u_2} \int_0^l |f(x, T) - f_3(x)|^2 dx. \quad (10)$$

Если управления $u_1(t), u_2(t)$ заменить наперед данными функциями $g_i(t), h_k(t), (i = 1, \dots, m; k = 1, \dots, n-m)$, и решения $f(x,t)|_{t=T}$ уравнения /8/ при $f_1(x) \equiv 0, f_2(t) \equiv 0, u_1(t) = g_i(t), u_2(t) \equiv 0$ обозначить через $S_i(x)$ соот -

ветственно при $f_1(x) \equiv 0$, $f_2(t) \equiv 0$, $u_1(t) \equiv 0$,
 $u_2(t) = h_k(t)$ через $P_k(x)$, то полиномам

$$\tilde{u}_1(t) = \xi_1 q_1(t) + \dots + \xi_m q_m(t), \quad \tilde{u}_2(t) = \xi_{m+1} h_1(t) + \dots + \xi_n h_{n-m}(t),$$

приближающим управления, будет соответствовать поли-
 ном

$$\xi_1 S_1(x) + \dots + \xi_m S_m(x) + \xi_{m+1} P_1(x) + \dots + \xi_n P_{n-m}(x),$$

коэффициенты которого надо подобрать так, чтобы удов-
 летворить /9/ или /10/.

Таким образом, оптимизируя управления в смысле
 /9/, приходим к задаче /1/, а оптимизируя управления в
 смысле /10/, приходим к задаче /4/, которые в свою
 очередь могут быть приведены к задаче /3/.

Далее рассматриваются простейшие случаи задачи
 параметрического чебышевского приближения на некото-
 ром компакте Q функции $f(q, t)$ полиномом вида
 $\sum_{k=1}^n \xi_k(t) \varphi_k(q)$, заключающейся в том, что
 для каждого $t \in [t_1, t_2]$ нужно указать полином
 $P_n^*(t, q) = \sum_{k=1}^n \xi_k^*(t) \varphi_k(q)$, наименее уклоняющийся от
 функции $f(q, t)$ при каждом $t \in [t_1, t_2]$. При-
 ближенно в некоторых случаях эта задача может быть
 решена с помощью задачи параметрического линейного
 программирования [17].

В диссертации приводятся численные примеры, ил-
 люстрирующие предлагаемые численные схемы.

Основные результаты диссертации содержатся в
 [18] - [23].

ЦИТИРОВАННАЯ ЛИТЕРАТУРА

1. С.И. З у х о в и ц к и й , Методы эффективного построения чебышевских приближений, Труды 1У всесоюзного математического съезда, "Наука", Л., 1964, 639.
2. С.И. З у х о в и ц к и й , Алгоритм для построения чебышевского приближения непрерывной функции полиномом, ДАН СССР, 120, 4 /1958/, 693.
3. Е.Я. Р е м е з , Общие вычислительные методы чебышевского приближения, Изд. АН УССР, Киев /1958/.
4. Ch. J. Valle Poussin, *Ann. Soc. Sci. Bruxelles*, 2-e partie, *mem.* 35 (1911).
5. E. Stiefel, *Über diskrete und lineare Tschebischeff-Approximationen*, *Num. Math.*, 1958, Bd. 1
6. С.И. З у х о в и ц к и й , Алгоритм для решения чебышевской задачи в случае конечной системы несовместных линейных уравнений, ДАН СССР, 79, 4 /1961/, 561.
7. С.И. З у х о в и ц к и й , Алгоритм для решения одной обобщенной задачи линейного программирования, ДАН СССР, 133, 1 /1960/, 20.
8. E. Stiefel, *Note on Jordan elimination, linear programming and Tchebischeff-Approximation*, *Num. Math.*, 1960, Bd. 2.
9. С.И. З у х о в и ц к и й , О новой численной схеме алгоритма для чебышевского приближения несовместной системы линейных уравнений и системы линейных неравенств, ДАН СССР, 139, 3 /1961/, 534.
10. С.И. З у х о в и ц к и й , Некоторые дополнения к алгоритму для решения обобщенной задачи линейного программирования, ДАН СССР, 139, 4 /1961/, 783.

11. Е.Я. Р е м е з, Некоторые вопросы численного построения решений задач чебышевского приближения, Труды IV всесоюзного математического съезда, "Наука". Л. 1964, 594.
12. Г. З о й т е н д е й к, Методы возможных направлений, ИЛ, М. 1963.
13. С.И. З у х о в и ц к и й, Л.И. А в д е е в а, Линейное и выпуклое программирование, "Наука", М. 1964.
14. А.Г. Б у т к о в с к и й, А.Я. Л е р н е р, Об оптимальном управлении системы с распределенными параметрами, Автоматика и телемеханика, XXI, 6 /1960/, 682.
15. А.Г. Б у т к о в с к и й, Оптимальные процессы в системах с распределенными параметрами, Автоматика и телемеханика, XXII, 1 /1961/, 17.
16. Ю.В. Е г о р о в, О некоторых задачах теории оптимального управления, ДАН СССР, 145, 4 /1962/, 720.
17. С. Г а с с, Линейное программирование, ИЛ, М. 1961.
18. М.И. Ж а л д а к, О новой вычислительной схеме одного алгоритма для построения чебышевского приближения непрерывной функции полиномом, Труды Киевского высш. инж. радиотехн. уч., 32 /1962/, 32.
19. М.И. Ж а л д а к, О чебышевском приближении непрерывной функции полиномом при наличии ограничений на коэффициенты, ДАН СССР, 159, 3 /1964/, 493.
20. М.И. Ж а л д а к, О задаче линейного программирования с непрерывно заданными ограничениями, Труды первой республиканской конференции молодых исследователей, АН УССР, Киев /1965/.

21. М.І. Ж а л д а к, Б.С. К о в б а с е н к о, Про одну задачу квадратичного програмування, Доповіді АН УРСР /печ./.
 22. М.І. Ж а л д а к, Про чебишовське наближення неперервної функції поліномом при наявності обмежень на коефіцієнти, Тезиси доклада на итоговій научній конференції кафедр КГПИ ім. А.М.Горького, Київ, 1964.
 23. М.І. Ж а л д а к, Про одну задачу оптимального керування, Тезиси доклада на итоговій научній конференції кафедр КГПИ ім. А.М.Горького, Київ, 1965.
-

БФ.20757. 23/[[[-1965.Печ.лист.0,75.Зак.64.Тираж 150.

Ротапринт КГПИ.Кловский спуск,8.

